# 深部対応マルチボヤンボルGPRの

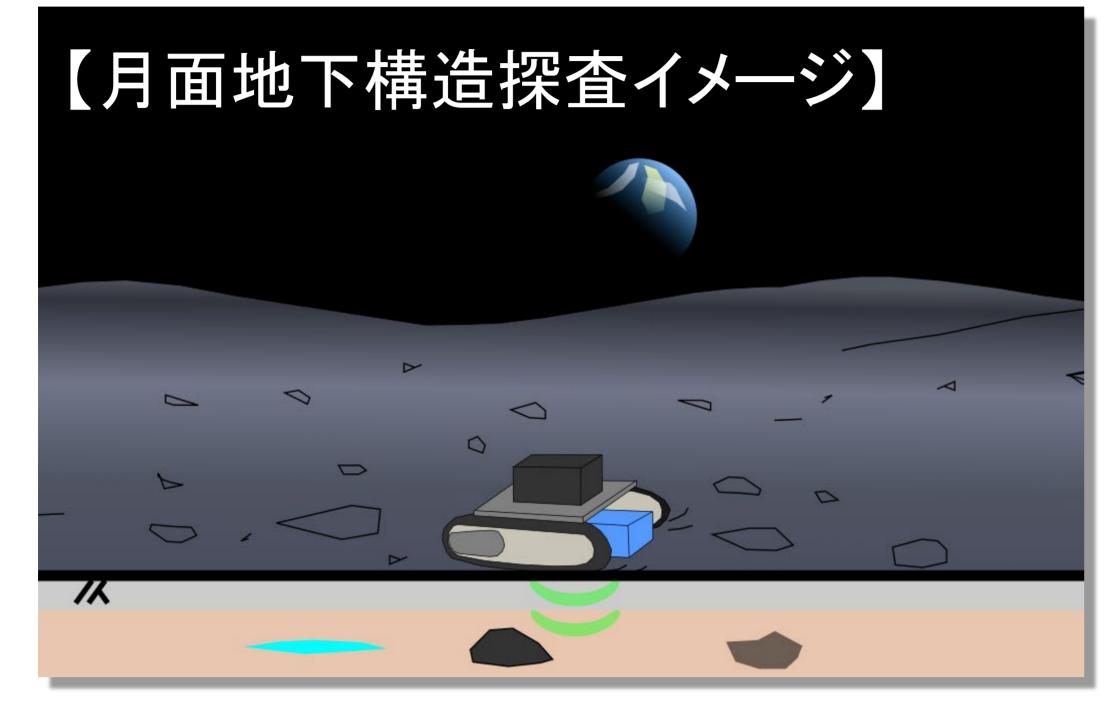




### 川崎地質株式会社

## 背景

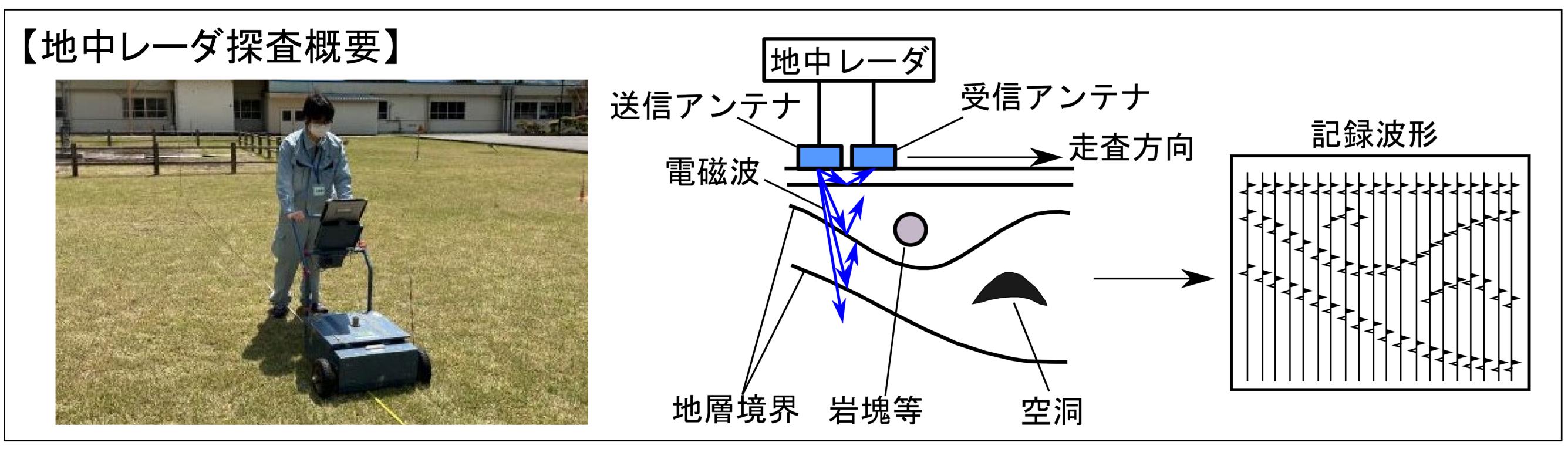
月面作業用の小型ロボットを用いた月面地下構造探査の実現



## 探査のためのセンサーが必須

探査センサーの要件

- ・ロボット動作と並行した探査
- ・地下数mの探査
- ⇒地中レーダを採用 (高分解能力であり、地球上でも実績多数)

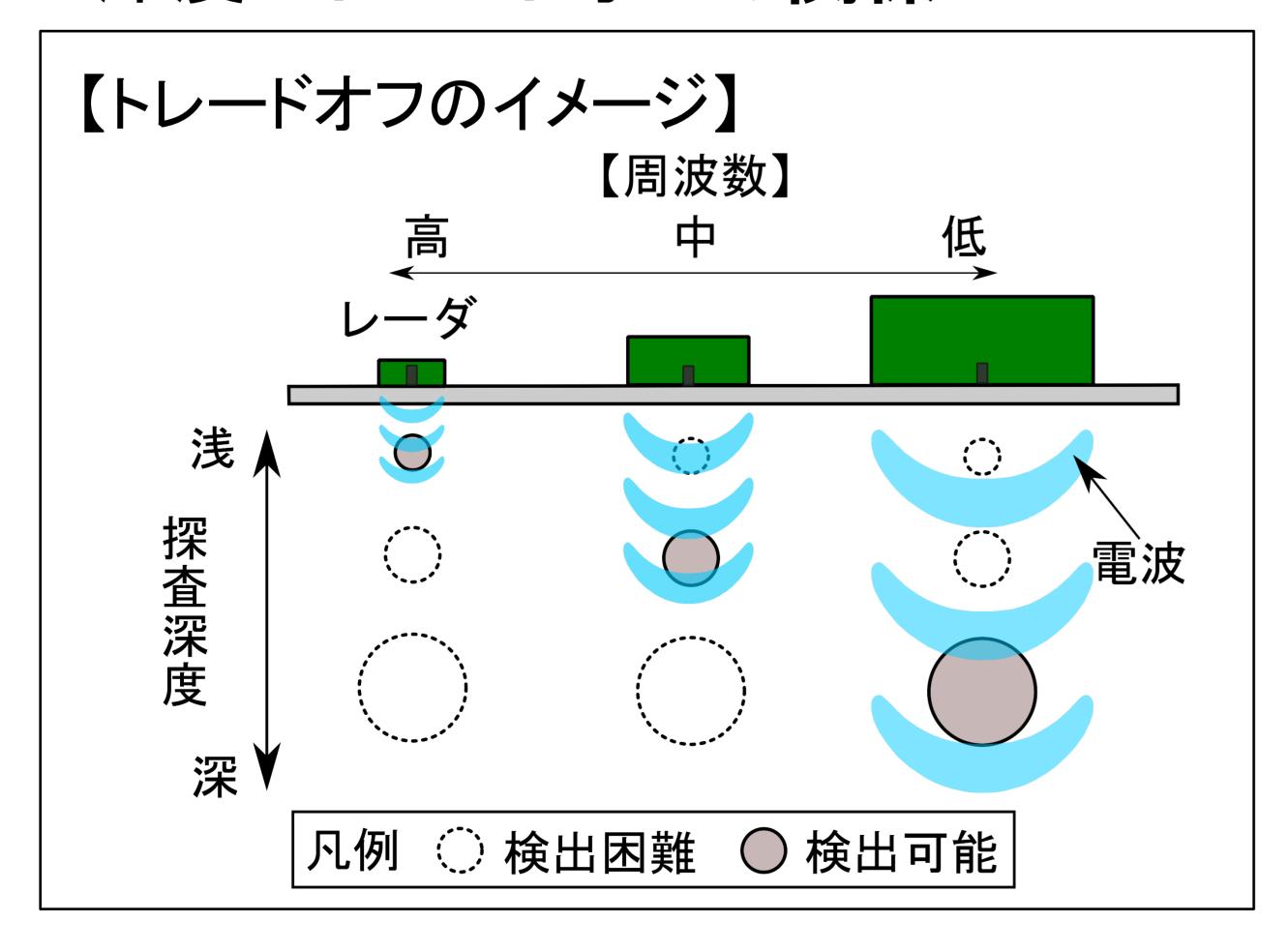


## 課題

◆地下数mが探査可能な地中レーダ 重さ十~数十kg

# ⇒探査センサーの軽量・小型化必須

◆レーダアンテナの大きさと探査可能 深度⇒トレードオフの関係



## 取組概要

装置規模と探査性能の関係を整理し、探査可能深度を極力向上させた小型軽量 多アンテナ装置の基本設計を行う。

#### 【研究中のレーダアンテナ事例】















